

# Allgemeine Normalform

Christian Mendl

27. Mai 2005

## 1 Einführung

Sei stets  $K$  ein Körper und  $V$  ein endlichdimensionaler  $K$ -Vektorraum mit Dimension  $n$ .  $K[X]$  bezeichne den Polynomring über  $K$  in der Unbekannten  $X$ .  $\mathbb{N}$  steht für die natürlichen Zahlen ohne 0.

**Definition 1.** Sei  $p = X^d + a_{d-1}X^{d-1} + \dots + a_0 \in K[X]$  ein normiertes Polynom vom Grad  $d \geq 1$ . Dann heißt

$$L(p) := \begin{pmatrix} 0 & & & -a_0 \\ 1 & \ddots & & \vdots \\ & \ddots & 0 & -a_{d-2} \\ & & 1 & -a_{d-1} \end{pmatrix} \in K^{d \times d}$$

die Begleitmatrix zu  $p$ .

**Satz und Definition 2.** (Allgemeine Normalform)

Sei  $\phi \in \text{End}_K(V)$  ein Endomorphismus, dann gibt es eine Basis  $B$  von  $V$  mit folgender Darstellungsmatrix von  $\phi$  bezüglich  $B$ :

$$D_B(\phi) = \begin{pmatrix} \boxed{J_1} & & & \\ & \boxed{J_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \boxed{J_m} \end{pmatrix} \quad (1)$$

für  $i = 1, \dots, m$  ist  $e_i \in \mathbb{N}$  und  $p_i \in K[X]$  ein normiertes, irreduzibles Polynom, so dass

$$J_i = \begin{pmatrix} \boxed{L(p_i)} & & & \\ & 1 & & \boxed{L(p_i)} \\ & & \ddots & \\ & & & 1 & \boxed{L(p_i)} \end{pmatrix} \quad (L(p_i) \text{ tritt } e_i \text{ Mal auf}) \quad (2)$$

Die Darstellungsmatrix heißt allgemeine Normalform (ANF) von  $\phi$ , die Matrizen  $J_i$  heißen verallgemeinerte Jordan-Kästchen; die Basis heißt verallgemeinerte Jordanbasis. Bis auf Vertauschung der Kästchen ist die allgemeine Normalform eindeutig.

## 2 Modul über euklidischen Ringen

Zum Beweis von Satz und Definition 2 benötigen wir einen Satz zu Moduln über euklidischen Ringen. Deswegen sollen hier einige grundlegende Definitionen angegeben werden.

**Definition 3.** (*Euklidischer Ring*)

Sei  $R$  ein kommutativer, nullteilerfreier Ring mit einem Einselement.  $R$  heißt euklidisch, falls es eine Funktion  $\delta : R \rightarrow \mathbb{N}_0$  gibt, so dass zu  $f, g \in R$  mit  $g \neq 0$  Elemente  $q, r \in R$  existieren mit  $f = gq + r$  und  $\delta(r) < \delta(g)$ .

Beispiele:

- $R = \mathbb{Z}$  mit  $\delta(z) = |z|$ ,  $z \in \mathbb{Z}$
- $R = K[X]$  mit  $\delta(f) = \begin{cases} \deg(f) + 1, & f \neq 0 \\ 0, & f = 0 \end{cases}$ ,  $f \in K[X]$

Sei nun stets  $R$  ein euklidischer Ring.

**Definition 4.** Sei  $p \in R$ .  $p$  heißt irreduzibel, falls

- $p \neq 0$
- $p \nmid 1$
- $\forall a, b \in R$  mit  $p = a \cdot b$  gilt:  $p \mid a$  oder  $p \mid b$ .

Für  $R = \mathbb{Z}$  sind die irreduziblen Elemente gerade die Primzahlen (wenn man negative Primzahlen zulässt), für  $R = K[X]$  sind es die irreduziblen Polynome.

**Definition 5.** Sei  $I \subseteq R$ .  $I$  heißt Ideal in  $R$ , falls  $I$  ein Untermodul von  $R$ , aufgefasst als Modul über sich selbst, ist. Konkret:

- $I \neq \emptyset$
- $a + b \in I \quad \forall a, b \in I$
- $r \cdot a \in I \quad \forall r \in R, a \in I$ .

Für  $a \in R$  setzen wir

$$(a) := \{r \cdot a \mid r \in R\}.$$

**Satz 6.** Sei  $I \subseteq R$  ein Ideal. Dann gibt es  $a \in R$  mit

$$I = (a).$$

*Beweis.* Für  $I = \{0\}$  gilt  $I = (0)$ . Sei nun  $I \neq \{0\}$ . Wir setzen

$$T := \{\delta(a) \mid a \in I \setminus \{0\}\} \subseteq \mathbb{N}_0.$$

$T$  besitzt ein kleinstes Element  $k$ , und wir finden  $a \in I \setminus \{0\}$  mit  $\delta(a) = k$ . Es gilt  $I = (a)$ : sei  $b \in I$  beliebig. Dann gibt es  $q, r \in R$  mit  $b = aq + r$ ,  $\delta(r) < \delta(a)$ , und es ist  $r = b - qa \in I$ , somit  $r = 0$  wegen  $\delta(a)$  minimal. Das zeigt  $b \in (a)$ .  $\square$

Entscheidend ist der folgende Satz, der hier nicht bewiesen wird:

**Satz 7.** (*Hauptsatz über endlich erzeugte Moduln über euklidischen Ringen*)  
 Sei  $R$  ein euklidischer Ring,  $M$  ein endlich erzeugter Modul über  $R$ . Dann existieren  $k, m \in \mathbb{N}_0$ ,  $p_1, \dots, p_m \in R$  irreduzibel,  $e_1, \dots, e_m \in \mathbb{N}$ , so dass  $M$  isomorph ist zu

$$R^k \oplus R/(p_1^{e_1}) \oplus \dots \oplus R/(p_m^{e_m}).$$

### 3 Existenzbeweis

Für  $f = \sum_{i=0}^d a_i X^i \in K[X]$  setze

$$f(\phi) := \sum_{i=0}^d a_i \phi^i \in \text{End}_K(V),$$

wobei  $\phi^0 = \text{id}_V$  die Identität auf  $V$  sei. Wie man leicht einsieht, wird  $V$  zu einem  $K[X]$ -Modul, wenn man  $\forall f \in K[X], v \in V$

$$f \cdot v := (f(\phi))(v)$$

definiert. Eingeschränkt auf konstante Polynome erhält man wieder die ursprüngliche Multiplikation  $\cdot : K \times V \rightarrow V$ .

$K[X]$  ist ein euklidischer Ring, und da  $V$  als  $K$ -Vektorraum endlichdimensional ist, ist  $V$  insbesondere als  $K[X]$ -Modul endlich erzeugt. Wir können also Satz 7 anwenden und erhalten

$$V \cong K[X]^k \oplus K[X]/(p_1^{e_1}) \oplus \dots \oplus K[X]/(p_m^{e_m}) =: W \quad (3)$$

als  $K[X]$ -Modul mit  $p_i \in K[X]$  irreduzible Polynome, o.B.d.A. normiert, nicht notwendigerweise alle verschieden; setze  $d_i := \deg(p_i) \geq 1$  (wegen  $p_i$  irreduzibel). Aufgefasst als  $K$ -Vektorräume gilt somit  $\dim(W) = \dim(V) < \infty$  und deswegen  $k = 0$ .

Sei  $\psi : W \rightarrow V$  ein Isomorphismus;  $B = (b_1, \dots, b_n)$  sei eine Basis von  $W$  (als  $K$ -Vektorraum) und  $A = (a_{ij}) \in K^{n \times n}$  die Darstellungsmatrix der Multiplikation mit  $X$  auf  $W$  bezüglich  $B$ . Die entscheidende Beweisidee liegt nun darin, dass die Darstellungsmatrix von  $\phi$  bezüglich der Basis  $\psi(B)$  von  $V$  wieder gerade  $A$  ist. Für  $j = 1, \dots, n$  ist nämlich

$$\phi(\psi(b_j)) = X \cdot \psi(b_j) \stackrel{\psi \text{ ist } K[X]\text{-linear}}{=} \psi(X \cdot b_j) = \psi\left(\sum_{i=1}^n a_{ij} b_i\right) = \sum_{i=1}^n a_{ij} \psi(b_i)$$

Für  $i = 1, \dots, m$  sei  $B_i$  eine Basis von  $K[X]/(p_i^{e_i})$  (als  $K$ -Vektorraum) und  $A_i$  die Darstellungsmatrix der Multiplikation mit  $X$ . Setzen wir nun

$$\begin{aligned} B = & B_1 \times \{0\} \times \dots \times \{0\} \cup \\ & \{0\} \times B_2 \times \{0\} \times \dots \times \{0\} \cup \\ & \vdots \\ & \{0\} \times \dots \times \{0\} \times B_m, \end{aligned}$$

dann hat  $A$  die Form

$$A = \begin{pmatrix} \boxed{A_1} & & & & \\ & \boxed{A_2} & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \boxed{A_m} \end{pmatrix}$$

Bevor wir  $B_i$  konkret angeben, noch folgendes

**Lemma 8.** Sei  $g \in K[X] \setminus \{0\}$ ,  $d := \deg(g)$ , seien  $h_0, \dots, h_{d-1} \in K[X]$  mit  $\deg(h_i) = i \forall i$ . Dann ist  $\overline{h_0}, \dots, \overline{h_{d-1}}$  eine Basis von  $K[X]/(g)$  (als  $K$ -Vektorraum), insbesondere gilt  $\dim(K[X]/(g)) = d$ . Hierbei ist  $\overline{h} = h + (g)$  für  $h \in K[X]$ .

*Beweis.* Offenbar wird  $K[X]/(g)$  erzeugt von  $\overline{1}, \overline{X}, \dots, \overline{X^{d-1}}$ , also  $\dim(K[X]/(g)) \leq d$ . Noch zu zeigen bleibt, dass  $\overline{h_0}, \dots, \overline{h_{d-1}}$  linear unabhängig sind: sei

$$\sum_{i=0}^{d-1} a_i \overline{h_i} = 0, \quad a_i \in K.$$

Dann  $g \mid \sum_{i=0}^{d-1} a_i h_i$ ; aus Gradgründen folgt, dass  $\sum_{i=0}^{d-1} a_i h_i = 0$  und daraus  $a_i = 0 \forall i$ .  $\square$

Für  $i = 1, \dots, m$  wählen wir nun  $B_i = (b_0, \dots, b_{e_i \cdot d_i - 1})$  mit

$$b_{j \cdot d_i + k} = \overline{X^k \cdot p_i^j}, \quad j = 0, \dots, e_i - 1, \quad k = 0, \dots, d_i - 1$$

Dies ist eine Basis von  $K[X]/(p_i^{e_i})$  nach Lemma 8. Für  $k \neq d_i - 1$  ist

$$X \cdot b_{j \cdot d_i + k} = \overline{X^{k+1} \cdot p_i^j} = b_{j \cdot d_i + k + 1}$$

und für  $k = d_i - 1$ :

$$\begin{aligned} X \cdot b_{j \cdot d_i + k} &= \overline{X^{d_i} \cdot p_i^j} = \overline{p_i^{j+1}} - \sum_{s=0}^{d_i-1} a_s \overline{X^s p_i^j} = \\ &= - \sum_{s=0}^{d_i-1} a_s b_{(j \cdot d_i + k) - d_i + s + 1} + \begin{cases} b_{j \cdot d_i + k + 1} & \text{für } j \neq e_i - 1 \\ 0 & \text{für } j = e_i - 1 \end{cases} \end{aligned}$$

Somit ist die Darstellungsmatrix  $A_i$  ein verallgemeinertes Jordan-Kästchen gemäß (2) mit genau  $e_i$  Begleitmatrizen  $L(p_i)$  und  $A$  ist allgemeine Normalform.

## 4 Beweis der Eindeutigkeit

Sei  $p \in K[X]$  beliebig. Zu  $\phi \in \text{End}_K(V)$  definiere

$$r_t(\phi, p) := \dim \text{Kern}(p^t(\phi)), \quad t = 0, 1, \dots$$

$$c_t(\phi, p) := (r_t(\phi, p) - r_{t-1}(\phi, p)) - (r_{t+1}(\phi, p) - r_t(\phi, p)), \quad t = 1, 2, \dots$$

und völlig analog  $r_t(A, p)$ ,  $c_t(A, p)$  für  $A \in K^{n \times n}$ . Ist  $A$  eine Darstellungsmatrix von  $\phi$ , dann gilt offenbar  $r_t(A, p) = r_t(\phi, p)$ ,  $c_t(A, p) = c_t(\phi, p) \forall t$ , insbesondere sind  $r_t$  und  $c_t$  unabhängig von der Wahl von  $A$ .

**Satz 9.** Sei  $A \in K^{n \times n}$  eine Darstellungsmatrix von  $\phi$  in allgemeiner Normalform bezüglich der geordneten Basis  $B$ . Für jedes normierte, irreduzible Polynom  $p \in K[X]$  und für alle  $t \in \mathbb{N}$  ist  $\frac{c_t(A,p)}{\deg(p)}$  die Anzahl der verallgemeinerten Jordan-Kästchen zu  $p$  in  $A$ , in denen genau  $t$  Begleitmatrizen auftauchen.

*Beweis.* Zunächst bestehe  $A$  aus genau einem verallgemeinerten Jordan-Kästchen. Sei  $q = X^d + \sum_{i=0}^{d-1} a_i X^i \in K[X]$  das zugehörige normierte, irreduzible Polynom mit Grad  $d$  und  $e$  die Anzahl der Begleitmatrizen  $L(q)$ . Wir schreiben  $B = (b_0, \dots, b_{e \cdot d - 1})$ . Aus der Gestalt von  $L(q)$  und  $A$  folgt

$$\phi(b_{j \cdot d + k}) = b_{j \cdot d + k + 1}, \quad j = 0, \dots, e - 1, \quad k = 0, \dots, d - 2 \quad (4)$$

und

$$\begin{aligned} \phi(b_{j \cdot d + d - 1}) &= -a_0 b_{j \cdot d} - a_1 b_{j \cdot d + 1} - \dots - a_{d-1} b_{j \cdot d + d - 1} + b_{(j+1) \cdot d} = \\ &= -a_0 b_{j \cdot d} - a_1 \phi(b_{j \cdot d}) - \dots - a_{d-1} \phi^{d-1}(b_{j \cdot d}) + b_{(j+1) \cdot d}, \quad (5) \\ & \quad j = 0, \dots, e - 2 \end{aligned}$$

sowie

$$\phi(b_{e \cdot d - 1}) = -a_0 b_{(e-1) \cdot d} - \dots - a_{d-1} \phi^{d-1}(b_{(e-1) \cdot d}). \quad (6)$$

Wegen  $\phi(b_{j \cdot d + d - 1}) = \phi^2(b_{j \cdot d + d - 2}) = \dots = \phi^d(b_{j \cdot d})$ ,  $j = 0, \dots, e - 1$  nach (4) können wir (5) umformen zu  $b_{(j+1) \cdot d} = q \cdot b_{j \cdot d}$ ,  $j = 0, \dots, e - 2$  und (6) zu  $q \cdot b_{(e-1) \cdot d} = 0$ . Es ist also

$$B = (b_0, X \cdot b_0, \dots, X^{d-1} \cdot b_0, q \cdot b_0, \dots, X^{d-1} q^{e-1} \cdot b_0), \quad q^e \cdot b_0 = 0.$$

Daraus liest man ab:

$$q^t \cdot b_{j \cdot d + k} = \begin{cases} b_{(t+j) \cdot d + k} & \text{für } 0 \leq j < e - t \\ 0 & \text{für } e - t \leq j < e \end{cases} \quad k = 0, \dots, d - 1,$$

somit  $r_t(\phi, q) = d \cdot \min(t, e)$ . Es folgt

$$c_t(\phi, q) = d \cdot (2 \min(t, e) - \min(t + 1, e) - \min(t - 1, e)) = d \cdot \delta_{t,e}$$

Sei  $g \in K[X]$  ein von  $q$  verschiedenes normiertes, irreduzibles Polynom, dann sind  $g^t, q^e$  teilerfremd  $\forall t \in \mathbb{N}_0$  und es gibt  $r, s \in K[X]$  mit  $r g^t + s q^e = 1$ . Für alle  $b \in B$  gilt

$$b = (r g^t + s q^e) \cdot b = g^t (r \cdot b),$$

d.h. der Endomorphismus  $g^t(\phi)$  ist surjektiv und damit auch bijektiv. Somit  $r_t(\phi, g) = 0$ ,  $c_t(\phi, g) = 0 \forall t$ .

Besteht nun  $A$  aus mehreren verallgemeinerten Jordan-Kästchen  $A_1, \dots, A_m$ , dann kann man die obigen Überlegungen auf die einzelnen Kästchen getrennt anwenden und es gilt  $c_t(A, p) = \sum_{i=1}^m c_t(A_i, p)$ .  $\square$

Weil  $c_t(A, p)$  unabhängig von der Wahl der Darstellungsmatrix  $A$  von  $\phi$  ist, folgt nun unmittelbar die Eindeutigkeit der allgemeinen Normalform bis auf Vertauschung der Kästchen.

## 5 Charakteristisches Polynom, Eigenräume und Minimalpolynom

Wir bezeichnen das charakteristische Polynom zu  $\phi$  mit  $\chi_\phi(X)$  bzw. das charakteristische Polynom einer Matrix  $A \in K^{n \times n}$  mit  $\chi_A(X)$ . Ist  $A$  eine Darstellungsmatrix von  $\phi$ , dann ist

$$\chi_\phi(X) = \chi_A(X) = \det(X \cdot I_n - A),$$

unabhängig von der Wahl von  $A$ . Bekanntlich sind die Nullstellen des charakteristischen Polynoms gerade die Eigenwerte von  $\phi$  bzw.  $A$ .

**Lemma 10.** Sei  $f \in K[X]$  normiert,  $\deg(f) \geq 1$ . Dann ist  $\chi_{L(f)}(X) = f$ .

*Beweis.* Sei  $f = X^d + \sum_{i=0}^{d-1} a_i X^i$ . Induktion nach  $d$ :

Für  $d = 1$  ist  $L(f) = (-a_0)$  und  $\chi_{L(f)}(X) = X + a_0 = f$ .

Schluss von  $d - 1 \rightarrow d$ :

$$\begin{aligned} \chi_{L(f)}(X) &= \begin{vmatrix} X & & & a_0 \\ -1 & \ddots & & \vdots \\ & \ddots & X & a_{d-2} \\ & & -1 & X + a_{d-1} \end{vmatrix} \quad \text{Entwicklung nach } \underline{\text{der ersten Zeile}} \\ &= X \cdot \begin{vmatrix} X & & & a_1 \\ -1 & \ddots & & \vdots \\ & \ddots & X & a_{d-2} \\ & & -1 & X + a_{d-1} \end{vmatrix} + (-1)^{d-1} a_0 \cdot \begin{vmatrix} -1 & X & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & \ddots & X \\ & & & -1 \end{vmatrix} = \\ &\stackrel{\text{Induktion}}{=} X \cdot \left( X^{d-1} + \sum_{i=1}^{d-1} a_i X^{i-1} \right) + a_0 = f \end{aligned}$$

□

Der folgende Satz stellt eine Verbindung her zwischen den theoretisch abgeleiteten Polynomen  $p_i$  aus (3) und dem konkret berechenbaren charakteristischen Polynom von  $\phi$ . Zu beachten ist, dass die Polynome  $p_1, \dots, p_m$  im Allgemeinen nicht paarweise verschieden sind.

**Satz 11.** Für  $p_i, e_i, i = 1, \dots, m$  aus (3) gilt

$$\chi_\phi(X) = \prod_{i=1}^m p_i^{e_i}$$

*Beweis.* Sei  $A$  die im Existenzbeweis konstruierte Darstellungsmatrix. Jedes verallgemeinerte Jordan-Kästchen  $A_i$  besteht aus genau  $e_i$  Begleitmatrizen  $L(p_i)$ . Da  $X \cdot I_n - A$  eine Block-Diagonalmatrix ist, gilt

$$\begin{aligned} \chi_\phi(X) &= \det(X \cdot I_n - A) = \prod_{i=1}^m \det(X \cdot I_{d_i \cdot e_i} - A_i) \quad \begin{matrix} A_i \text{ ist Block-Dreiecksmatrix} \\ \underline{\underline{=}} \end{matrix} \\ &= \prod_{i=1}^m \prod_{j=1}^{e_i} \det(X \cdot I_{d_i} - L(p_i)) \stackrel{\text{Lemma 10}}{=} \prod_{i=1}^m p_i^{e_i} \end{aligned}$$

□

Die Polynome  $p_1, \dots, p_m$  sind eine Verallgemeinerung der Eigenwerte von  $\phi$ : man identifiziere einen Eigenwert  $\lambda$  mit dem irreduziblen Polynom  $X - \lambda$ .

Für  $f \in K[X]$  ist  $\text{Kern}(f^t(\phi))$  ein Unterraum von  $V$ , und

$$\text{Kern}(f^t(\phi)) \subseteq \text{Kern}(f^{t+1}(\phi)) \quad \forall t \in \mathbb{N}_0.$$

Da die Dimension jedes Unterraums von  $V$  durch  $n$  nach oben beschränkt ist, gibt es ein  $k \in \mathbb{N}_0$  mit

$$\text{Kern}(f^k(\phi)) = \text{Kern}(f^t(\phi)) \quad \forall t \geq k. \quad (7)$$

Die Suche nach einem minimalen solchen  $k$  wird vereinfacht durch folgendes

**Lemma 12.** *Sei  $f \in K[X], k \in \mathbb{N}_0$ . Dann sind äquivalent:*

- $\text{Kern}(f^k(\phi)) = \text{Kern}(f^t(\phi)) \quad \forall t \geq k$
- $\text{Kern}(f^k(\phi)) = \text{Kern}(f^{k+1}(\phi))$ .

*Beweis.* Nur noch „ $\Leftarrow$ “ ist zu zeigen. Es ist

$$\begin{aligned} v \in \text{Kern}(f^{k+2}(\phi)) &\Leftrightarrow f^{k+1}(\phi)(f(\phi)(v)) = 0 \Leftrightarrow \\ f^k(\phi)(f(\phi)(v)) = 0 &\Leftrightarrow v \in \text{Kern}(f^{k+1}(\phi)). \end{aligned}$$

Anwenden auf  $k+1, k+2, \dots$  liefert die Behauptung. □

**Definition 13.** *Sei  $p \in K[X]$  ein irreduzibler Teiler von  $\chi_\phi(X)$ . Dann heißt*

$$E_p := \text{Kern}(p(\phi))$$

*der Eigenraum zu  $p$ . Sei  $k \in \mathbb{N}$  wie in (7), dann heißt*

$$F_p := \text{Kern}(p^k(\phi))$$

*der Hauptraum zu  $p$ . Insbesondere gilt  $E_p \subseteq F_p$ .*

Dies ist eine Verallgemeinerung des Eigen- und Hauptraums eines Eigenwerts  $\lambda$ :

$$E_\lambda = \text{Kern}(\phi - \lambda \text{id}_V) = E_{X-\lambda}, \quad F_\lambda = F_{X-\lambda}.$$

**Definition 14.** *Sei  $p$  wie in Definition 13,  $d := \deg(p)$ . Dann heißt*

$$m_g(p) := \frac{\dim E_p}{d} = \frac{r_1(\phi, p)}{d}$$

*die geometrische Vielfachheit von  $p$ . Die algebraische Vielfachheit  $m_a(p)$  ist die Potenz, mit der  $p$  in  $\chi_\phi(X)$  auftritt; konkret mit der Formel aus Satz 11 ausgedrückt:*

$$m_a(p) := \sum_{\substack{i=1 \\ p_i=p}}^m e_i$$

Die geometrische und algebraische Vielfachheit eines Eigenwerts  $\lambda$  hängt mit dieser Definition über

$$m_g(\lambda) = m_g(X - \lambda), \quad m_a(\lambda) = m_a(X - \lambda)$$

zusammen.

Um weitere Aussagen mit Hilfe der Isomorphie (3) zu beweisen, folgendes

**Lemma 15.** Sei  $p \in K[X]$  ein irreduzibles Polynom vom Grad  $d$ , sei  $e \in \mathbb{N}, t \in \mathbb{N}_0$ .

- Ist  $q \in K[X]$  teilerfremd zu  $p$ , dann ist die Multiplikation mit  $q^t$  auf  $K[X]/(p^e)$  bijektiv.
- Sei  $\text{mult}_{p^t}$  die Multiplikation mit  $p^t$  auf  $K[X]/(p^e)$  (als  $K$ -Vektorraum). Dann gilt

$$\dim \text{Kern}(\text{mult}_{p^t}) = d \cdot \min(t, e).$$

*Beweis.* Da  $q, p$  teilerfremd, sind auch  $q^t, p^e$  teilerfremd, und es gibt  $r, s \in K[X]$  mit  $r q^t + s p^e = 1$ . Sei nun  $\bar{f} \in K[X]/(p^e)$  beliebig:

$$\bar{f} = (r q^t + s p^e) \cdot \bar{f} = q^t \cdot r \bar{f}.$$

Die Multiplikation mit  $q^t$  ist also surjektiv und damit auch bijektiv (da sie ein Endomorphismus ist).

Die zweite Aussage ist klar für  $t \geq e$ ; sei ab jetzt  $t < e$ . Definiere eine lineare Abbildung

$$\xi : K[X]/(p^t) \rightarrow \text{Kern}(\text{mult}_{p^t}), \quad f + (p^t) \mapsto p^{e-t} f + (p^e).$$

Wir zeigen:  $\xi$  ist bijektiv:

Injektivität: sei  $f + (p^t) \in \text{Kern}(\xi)$ . Dann  $p^e \mid p^{e-t} f \Rightarrow p^t \mid f$ , somit  $f + (p^t) = 0$ .

Surjektivität: sei  $f + (p^e) \in \text{Kern}(\text{mult}_{p^t})$ . Wegen  $p^e \mid p^t f, p^{e-t} \mid f$  ist  $f = p^{e-t} g$  für ein  $g \in K[X]$ , und es gilt  $\xi(g + (p^t)) = f$ .

Da  $\dim(K[X]/(p^t)) = d \cdot t$  (als  $K$ -Vektorraum) folgt die zweite Behauptung.  $\square$

**Satz 16.** Seien  $p$  und  $d$  wie in Definition 14. Dann ist  $m_g(p)$  die Anzahl der Polynome  $p$  in (3):

$$m_g(p) = \sum_{\substack{i=1 \\ p_i=p}}^m 1.$$

Nach Konstruktion der allgemeinen Jordanbasis im Existenzbeweis ist also die geometrische Vielfachheit gerade die Anzahl der verallgemeinerten Jordankästchen (unabhängig von der Anzahl der Begleitmatrizen) zu  $p$ .

*Beweis.* Wir nutzen die Isomorphie (3) aus:  $\dim \text{Kern}(\text{mult}_p) = d \cdot m_g(p)$ , wobei  $\text{mult}_p$  die Multiplikation mit  $p$  auf  $W$  bezeichne.  $\text{mult}_p$  wirkt unabhängig auf die einzelnen Summanden von  $W$ , so dass nach Lemma 15 gilt:

$$\dim \text{Kern}(\text{mult}_p) = \sum_{\substack{i=1 \\ p_i=p}}^m d \cdot \min(1, e_i) = d \cdot \sum_{\substack{i=1 \\ p_i=p}}^m 1.$$

$\square$

**Satz 17.** Seien  $p$  und  $d$  wie in Definition 14. Dann gilt

$$m_a(p) = \frac{\dim F_p}{d}$$

*Beweis.* Wir verwenden die Isomorphie (3) und Lemma 15:

$$\dim F_p = \sum_{\substack{i=1 \\ p_i=p}}^m \dim K[X]/(p_i^{e_i}) = d \cdot \sum_{\substack{i=1 \\ p_i=p}}^m e_i = d \cdot m_a(p).$$

□

Gemäß der Basiskonstruktion im Existenzbeweis ist  $m_a(p)$  außerdem gleich der Gesamtanzahl von Begleitmatrizen zu  $p$  in der allgemeinen Normalform von  $\phi$ .

**Lemma 18.** Seien  $f, g \in K[X]$  teilerfremd. Dann gilt:

$$\text{Kern}(f(\phi)) \cap \text{Kern}(g(\phi)) = \{0\}$$

*Beweis.* Wegen  $f, g$  teilerfremd gibt es  $r, s \in K[X]$  mit  $rf + sg = 1$ . Sei nun  $v \in \text{Kern}(f(\phi)) \cap \text{Kern}(g(\phi))$ :

$$v = (rf + sg) \cdot v = r(f \cdot v) + s(g \cdot v) = 0$$

□

**Lemma 19.** Seien  $f_1, \dots, f_r \in K[X]$  paarweise teilerfremde Polynome ( $r \in \mathbb{N}$ ). Dann gilt:

$$\sum_{i=1}^r \text{Kern}(f_i(\phi)) = \bigoplus_{i=1}^r \text{Kern}(f_i(\phi))$$

*Beweis.* Induktion nach  $r$ : nichts zu zeigen für  $r = 1$ .  
Schluss von  $r \rightarrow r+1$ : sei  $\sum_{i=1}^{r+1} v_i = 0, v_i \in \text{Kern}(f_i(\phi))$ . Dann gilt insbesondere

$$(f_1 \cdot f_2 \cdots f_r) \cdot \left( \sum_{i=1}^{r+1} v_i \right) = 0;$$

daraus folgt

$$(f_1 \cdot f_2 \cdots f_r) \cdot v_{r+1} = 0.$$

Es sind  $f_1 \cdot f_2 \cdots f_r$  und  $f_{r+1}$  teilerfremd; nach Lemma 18 ist also

$$\text{Kern}((f_1 \cdot f_2 \cdots f_r)(\phi)) \cap \text{Kern}(f_{r+1}(\phi)) = \{0\}$$

und somit  $v_{r+1} = 0$ . Per Induktion folgt, dass auch  $v_1 = \dots = v_r = 0$ . □

**Korollar 20.** Die Summe der Eigenräume ist direkt. Konkret: seien  $\tilde{p}_1, \dots, \tilde{p}_r$  die paarweise verschiedenen Polynome in (3). Dann gilt

$$\sum_{i=1}^r E_{\tilde{p}_i} = \bigoplus_{i=1}^r E_{\tilde{p}_i}.$$

*Beweis.* Da die Polynome  $\tilde{p}_i$  irreduzibel und normiert sind, sind sie paarweise teilerfremd. Die Behauptung folgt mit Lemma 19.  $\square$

**Korollar 21.** *V ist die direkte Summe der Haupträume: seien  $\tilde{p}_1, \dots, \tilde{p}_r$  wie in Korollar 20. Es gilt*

$$V = \bigoplus_{i=1}^r F_{\tilde{p}_i}.$$

*Beweis.* Nach Definition des Hauptraums gibt es  $k_i \in \mathbb{N}$  mit  $F_{\tilde{p}_i} = \text{Kern}(\tilde{p}_i^{k_i}(\phi))$ ,  $i = 1, \dots, r$ . Da  $\tilde{p}_1, \dots, \tilde{p}_r$  paarweise teilerfremd sind, sind auch  $\tilde{p}_1^{k_1}, \dots, \tilde{p}_r^{k_r}$  paarweise teilerfremd; mit Lemma 19 folgt

$$\sum_{i=1}^r F_{\tilde{p}_i} = \bigoplus_{i=1}^r F_{\tilde{p}_i}.$$

Wir benutzen wieder die Isomorphie (3): wegen

$$\dim F_{\tilde{p}_i} = \sum_{\substack{j=1 \\ p_j = \tilde{p}_i}}^m e_j$$

ist

$$\dim \bigoplus_{i=1}^r F_{\tilde{p}_i} = \sum_{i=1}^m d_i \cdot e_i = \dim V,$$

was die Aussage beweist.  $\square$

**Satz 22.** (Caley-Hamilton)

*Es ist*

$$\chi_\phi(\phi) = 0.$$

*Beweis.* Nach Satz 11 ist  $\chi_\phi(X) = \prod_{i=1}^m p_i^{e_i}$  mit  $p_i, e_i$  aus (3). Da die Multiplikation mit  $p_i^{e_i}$  auf  $K[X]/(p_i^{e_i})$  die Nullabbildung ist, gilt  $\forall v \in V$ :

$$\prod_{i=1}^m p_i^{e_i} \cdot v = 0.$$

$\square$

Wir setzen

$$G := \{g \in K[X] \mid g(\phi) = 0\}.$$

Man überzeugt sich leicht, dass  $G$  ein Ideal in  $K[X]$  ist, und es ist  $\chi_\phi(X) \in G$ . Nach Satz 6 gibt es  $g_0 \in K[X] \setminus \{0\}$  mit  $G = \{f \cdot g_0 \mid f \in K[X]\}$ .

**Definition 23.** *Das (eindeutig bestimmte) normierte Polynom  $g_0 \in K[X] \setminus \{0\}$  von minimalem Grad mit  $g_0(\phi) = 0$  heißt Minimalpolynom von  $\phi$ .*

Wegen  $\chi_\phi(X) \in G$  gilt  $g_0 \mid \chi_\phi(X)$ .

**Satz 24.** Seien  $\tilde{p}_1, \dots, \tilde{p}_r$  die paarweise verschiedenen Polynome in (3) und

$$e_{\max, i} := \max_{p_j = \tilde{p}_i} e_j, \quad i = 1, \dots, r$$

mit  $p_j, e_j$  aus (3),  $j = 1, \dots, m$ . Dann gilt

$$g_0 = \prod_{i=1}^r \tilde{p}_i^{e_{\max, i}} =: h.$$

*Beweis.* Wir zeigen  $g_0 \mid h$  und  $h \mid g_0$ . Da beide Polynome normiert sind, folgt die Gleichheit. Aus der Isomorphie (3) und der Definition von  $e_{\max, i}$  schließt man  $h \cdot v = 0 \forall v \in V$ , also  $h \in G$  und somit  $g_0 \mid h$ . Die Multiplikation mit  $g_0$  auf  $K[X]/(p_i^{e_i})$  muss die Nullabbildung sein für alle  $i = 1, \dots, m$ , also wegen Lemma 15:  $p_i^{e_i} \mid g_0$ , und insgesamt  $h \mid g_0$ .  $\square$

Daraus folgt insbesondere, dass die Eigenwerte gerade die Nullstellen von  $g_0$  sind.

Wir stellen noch eine Verbindung zur Diagonalisierbarkeit her:

**Korollar 25.** Seien  $\tilde{\lambda}_1, \dots, \tilde{\lambda}_r$  die paarweise verschiedenen Eigenwerte von  $\phi$  und  $g_0$  das Minimalpolynom. Dann gilt

$$\phi \text{ diagonalisierbar} \Leftrightarrow g_0 = \prod_{i=1}^r (X - \tilde{\lambda}_i).$$

*Beweis.* Jede Darstellungsmatrix in Diagonalgestalt ist insbesondere in allgemeiner Normalform. Wegen der Eindeutigkeit der ANF gilt somit:  $\phi$  diagonalisierbar  $\Leftrightarrow \deg(p_i) = 1, e_i = 1 \forall i = 1, \dots, m$  in (3)  $\Leftrightarrow \tilde{p}_i = X - \tilde{\lambda}_i$  (nach Umordnen) und  $e_{\max, i} = 1 \forall i = 1, \dots, r$  in Satz 24  $\Leftrightarrow g_0 = \prod_{i=1}^r (X - \tilde{\lambda}_i)$ .  $\square$

## 6 Jordansche Normalform

Wir betrachten den Spezialfall, dass alle Polynome  $p_1, \dots, p_m$  den minimalen Grad 1 in Satz und Definition 2 haben, also  $p_i = X - \lambda_i, \lambda_i \in K, i = 1, \dots, m$ . Dann vereinfacht sich  $L(p_i)$  zu  $(\lambda_i)$ . Dies motiviert folgende

**Definition 26.** (Jordansche Normalform)

Sei  $\phi \in \text{End}_K(V)$  und  $A$  eine Darstellungsmatrix von  $\phi$ . Ist

$$A = \begin{pmatrix} \boxed{J_1} & & & \\ & \boxed{J_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \boxed{J_m} \end{pmatrix} \quad (8)$$

mit

$$J_i = \begin{pmatrix} \lambda_i & & & \\ 1 & \lambda_i & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & 1 & \lambda_i \end{pmatrix} \in K^{e_i \times e_i}, \lambda_i \in K, i = 1, \dots, m \quad (9)$$

dann heißt  $A$  Jordansche Normalform (JNF) zu  $\phi$ . Die Matrizen  $J_i$  heißen Jordan-Kästchen.

Man beachte, dass eine solche Darstellungsmatrix nicht unbedingt existieren muss. Die  $\lambda_i$  sind gerade die Eigenwerte von  $\phi$ , denn es ist

$$\chi_\phi(X) = \chi_A(X) = \prod_{i=1}^m (X - \lambda_i)^{e_i}.$$

Da die Jordansche Normalform insbesondere allgemeine Normalform ist, überträgt sich die Eindeutigkeit (bis auf Vertauschung der Kästchen).

**Satz 27.**  $\phi$  besitzt Jordansche Normalform  $\Leftrightarrow \chi_\phi(X)$  zerfällt in Linearfaktoren; in diesem Fall ist die allgemeine Normalform in Jordanscher Normalform.

*Beweis.*

„ $\Rightarrow$ “ Direkt aus der Anmerkung zu Definition 26.

„ $\Leftarrow$ “ Das charakteristische Polynom  $\chi_\phi(X)$  zerfällt in Linearfaktoren. Aus Satz 11 folgt, dass alle irreduziblen Polynome  $p_1, \dots, p_m$  linear sind, also ist die allgemeine Normalform von  $\phi$  in Jordanscher Normalform.  $\square$

Das charakteristische Polynom zerfällt stets über einem algebraisch abgeschlossenen Körper!

**Satz 28.** Ist  $\phi$  diagonalisierbar, dann besitzt  $\phi$  Jordansche Normalform, und diese ist eine Diagonalmatrix.

*Beweis.* Sei  $\phi$  diagonalisierbar. Dann zerfällt  $\chi_\phi(X)$  in Linearfaktoren; die erste Behauptung folgt somit aus Satz 27. Es gibt eine Darstellungsmatrix  $A$  von  $\phi$  in Diagonalgestalt. Da  $A$  insbesondere in Jordanscher Normalform ist, ergibt sich die zweite Behauptung aus der Eindeutigkeit der JNF.  $\square$

Nach Satz 27 und 28 ist die allgemeine Normalform genau dann in Jordanscher Normalform, wenn diese existiert, und die allgemeine Normalform bzw. Jordansche Normalform ist genau dann eine Diagonalmatrix, wenn  $\phi$  diagonalisierbar ist.

## 7 Algorithmus zum Bestimmen einer verallgemeinerten Jordanbasis

Wir setzen voraus, dass das charakteristische Polynom faktorisiert werden kann. Der Algorithmus lautet:

- Setze  $B := \emptyset$ .
- $E :=$  Menge der irreduziblen, normierten Teiler von  $\chi_\phi(X)$ . Für jedes Polynom  $p \in E$  ( $d := \deg(p)$ ):
  - Für  $e = 1, 2, \dots$  bestimme Basis  $B_e$  von Kern ( $p^e(\phi)$ ) und setze  $D_e := \emptyset$ , bis  $|B_e| = |B_{e+1}|$ .  $e_{\max} := e$ .
  - Für  $e = e_{\max}, \dots, 1$ :

- $z := \frac{c_e(\phi, p)}{d}$  Anzahl der verallgemeinerten Jordan-Kästchen zu  $p$  mit genau  $e$  Begleitmatrizen
- Für  $i = 1, \dots, z$ :
  - Wähle Vektor  $b_i \in B_e$ , so dass

$$B_{e-1} \cup D_e \cup \{b_i\}$$

linear unabhängig sind.

- Für  $j = e, \dots, 1$  ( $e$  Begleitmatrizen im verallgemeinerten Jordankästchen):
  - \* Für  $k = 0, \dots, d-1$  („Erzeuge“ Begleitmatrix):
    - $B := B \cup \{X^k \cdot b_i\}$
    - $D_j := D_j \cup \{X^k \cdot b_i\}$
  - \*  $b_i := p \cdot b_i$  (nächste Begleitmatrix)

◦  $S \in GL_n(K)$  mit Vektoren aus  $B$  als Spalten ist Basiswechselmatrix.

Der Algorithmus füllt  $B$  mit den Basisvektoren an, und  $D_e$  „speichert“ die bisher gefundenen Basisvektoren in  $\text{Kern}(p^e(\phi)) \setminus \text{Kern}(p^{e-1}(\phi))$ , um die lineare Unabhängigkeit der Vektoren zu garantieren.  $e_{\max}$  ist die maximale Anzahl von Begleitmatrizen in Jordan-Kästchen zu  $p$  (siehe unten). Wegen  $r_e(\phi, p) = |B_e|$  kann  $c_e(\phi, p)$  leicht berechnet werden.

Beispiel: Sei  $K = \mathbb{R}$  und  $\phi$  durch die Darstellungsmatrix

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 4 & 3 \\ -1 & -4 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

bezüglich der Standardbasis gegeben. Man berechnet

$$\chi_\phi(X) = (X^2 + 1)(X - 2)^2,$$

also  $E = \{X^2 + 1, X - 2\}$ . Daraus kann man bereits ablesen, dass die allgemeine Normalform aus genau einem verallgemeinerten Jordan-Kästchen zu  $X^2 + 1$  mit einer Begleitmatrix besteht und aus einem Kästchen mit zwei Begleitmatrizen zu  $X - 2$  oder aus zwei Kästchen mit je einer Begleitmatrix.

$p = X^2 + 1$ :

$$p(A) = A^2 + I_4 = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ -6 & -9 & 13 & 10 \\ -2 & -3 & -4 & -5 \end{pmatrix}.$$

$B_1$  ist eine Basis des Kerns dieser Matrix, etwa

$$B_1 := \{(1, 0, 2, -2)^T, (3, -2, 0, 0)^T\}.$$

Man berechnet noch eine Basis  $B_2$  von  $p(A)^2$ . Es ergibt sich  $r_0(\phi, X^2 + 1) = 0$ ,  $r_1(\phi, X^2 + 1) = |B_1| = 2$ ,  $r_2(\phi, X^2 + 1) = |B_2| = 2$ . Wie erwartet  $e_{\max} = 1$

und  $z = 1$ . Wir wählen willkürlich  $b_1 = (1, 0, 2, -2)^T \in B_1$  und fügen die ersten Basisvektoren zu  $B$  hinzu:

$$B := (b_1, X \cdot b_1) = ((1, 0, 2, -2)^T, (2, -1, 1, -1)^T).$$

$p = X - 2$ :

Die Begleitmatrix ist eine  $1 \times 1$  Matrix:  $L(X - 2) = (2)$ .

$$p(A) = A - 2 \cdot I_4 = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 2 & 3 \\ -1 & -4 & -1 & -3 \end{pmatrix}.$$

Wieder wählen wir eine Basis des Kerns dieser Matrix:

$$B_1 := \{(1, 0, 2, -1)^T\}.$$

Damit haben wir  $r_1(\phi, X - 2) = |B_1| = 1$ . Wir bestimmen  $B_2$ :

$$p^2(A) = (A - 2 \cdot I_4)^2 = \begin{pmatrix} 5 & -5 & 0 & 5 \\ -4 & -1 & 0 & -4 \\ -2 & -13 & 0 & -2 \\ 2 & 13 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$B_2 := \{(1, 0, 2, -1)^T, (0, 0, 1, 0)^T\}.$$

$r_2(\phi, X - 2) = |B_2| = 2$ . Da wir bereits eine Basis von Kern  $((X^2 + 1)(\phi))$  mit 2 Elementen gefunden haben, muss  $B_3$  genau 2 Vektoren enthalten, d.h.  $r_3(\phi, X - 2) = 2$ . Somit  $e_{\max} = 2$ ,  $c_1(\phi, X - 2) = 2r_1(\phi, X - 2) - r_2(\phi, X - 2) - r_0(\phi, X - 2) = 0$ , d.h. es gibt kein Kästchen mit genau einer Begleitmatrix und wir schließen, dass die allgemeine Normalform ein Kästchen mit zwei Begleitmatrizen zu  $X - 2$  haben muss. (Alternativ kommt man mit  $m_g(2) = \frac{r_1(\phi, X - 2)}{\deg(X - 2)} = 1$  und Satz 16 zum gleichen Ergebnis.) Wählt man  $b_1 = (0, 0, 1, 0)^T \in B_2$ , dann ist  $B_1 \cup \{b_1\}$  linear unabhängig, und wir erweitern  $B$  dem Algorithmus folgend:

$$B := B \cup (b_1, p \cdot b_1) = ((1, 0, 2, -2)^T, (2, -1, 1, -1)^T, (0, 0, 1, 0)^T, (1, 0, 2, -1)^T).$$

Die Basiswechselmatrix  $S$  enthält diese Vektoren als Spalten:

$$S = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ -2 & -1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Nachrechnen bestätigt

$$S^{-1}AS = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Man beachte, dass der Algorithmus die Jordansche Normalform liefert, falls sie existiert, bzw. eine Diagonalmatrix, falls  $\phi$  diagonalisierbar ist.

Im Folgenden soll gezeigt werden, dass der Algorithmus tatsächlich funktioniert.

**Proposition 29.** *Es gibt ein  $e \in \mathbb{N}$  mit  $|B_e| = |B_{e+1}|$ , und  $e_{\max}$  ist die maximale Anzahl von Begleitmatrizen in Jordan-Kästchen zu  $p$ .*

*Beweis.* Die erste Behauptung folgt aus der Vorbemerkung zu Lemma 12. Aus der Isomorphie (3) liest man ab, dass  $e_{\max} = \max_{p_i=p} e_i$ . Dies ist nach Konstruktion der Basis im Existenzbeweis gerade die maximale Anzahl von Begleitmatrizen in Jordan-Kästchen zu  $p$ .  $\square$

**Proposition 30.** *Es lässt sich stets ein Vektor  $b_i \in B_e$  finden, so dass  $B_{e-1} \cup D_e \cup \{b_i\}$  linear unabhängig sind, und nach Durchführen des Algorithmus ist  $D_e \cup B_{e-1}$  linear unabhängig  $\forall e = 1, \dots, e_{\max}$ .*

*Beweis.* Ist  $B_{e-1} \cup D_e$  linear unabhängig, so folgt die Existenz eines solchen Vektors  $b_i$  aus Dimensionsgründen und der Existenz einer verallgemeinerten Jordanbasis. Es reicht also noch zu zeigen: sind  $b_1, \dots, b_z, b_{z+1} \in \text{Kern}(p^e(\phi))$ , so dass

$$\{b_1, X \cdot b_1, \dots, X^{d-1} \cdot b_1, \dots, X^{d-1} \cdot b_z, b_{z+1}\} \cup B_{e-1} \quad (10)$$

linear unabhängig ist, dann ist auch

$$\{b_1, X \cdot b_1, \dots, X^{d-1} \cdot b_1, \dots, X^{d-1} \cdot b_z, b_{z+1}, X \cdot b_{z+1}, \dots, X^{d-1} \cdot b_{z+1}\} \cup B_{e-1}$$

linear unabhängig. Sei also

$$\sum_{i=1}^{z+1} \sum_{j=0}^{d-1} a_{ij} X^j \cdot b_i \in \text{Kern}(p^{e-1}(\phi)), \quad a_{ij} \in K.$$

Zu zeigen:  $a_{ij} = 0 \forall i, j$ . Wir setzen  $q_i = \sum_{j=0}^{d-1} a_{ij} X^j \in K[X]$  für  $i = 1, \dots, z+1$ ; es gilt

$$p^{e-1} \cdot \sum_{i=1}^{z+1} q_i \cdot b_i = 0. \quad (11)$$

Angenommen,  $q_{z+1} \neq 0$ . Dann sind  $q_{z+1}, p$  teilerfremd und wir finden  $r, s \in K[X]$  mit  $r q_{z+1} + s p = 1$ . Dies in (11) eingesetzt liefert (wegen  $p^{e-1}(s p \cdot b_{z+1}) = 0$ ):

$$p^{e-1} \left( b_{z+1} + \sum_{i=1}^z r q_i \cdot b_i \right) = 0.$$

Division mit Rest:  $r q_i = g_i p + \tilde{q}_i$ ,  $g_i, \tilde{q}_i \in K[X]$ ,  $\deg(\tilde{q}_i) < d$ ,  $i = 1, \dots, z$ . Da  $p^{e-1}(g_i p \cdot b_i) = 0$  folgt

$$p^{e-1} \left( b_{z+1} + \sum_{i=1}^z \tilde{q}_i \cdot b_i \right) = 0,$$

ein Widerspruch zu (10). Also war die Annahme falsch und es ist  $q_{z+1} = 0$ . Aus (10) folgt nun, dass auch  $q_1 = \dots = q_z = 0$ .  $\square$

**Proposition 31.** *Nach Durchführen des Algorithmus ist für alle  $p \in E$*

$$D_1 \cup \dots \cup D_{e_{\max}}$$

*linear unabhängig.*

*Beweis.* Sei etwa  $D_e = \{b_{e,1}, \dots, b_{e,z_e}\}$ . Gilt

$$\sum_{e=1}^{e_{\max}} \sum_{i=1}^{z_e} a_{e,i} b_{e,i} = 0, \quad a_{e,i} \in K,$$

dann folgt wegen  $D_{e_{\max}} \cup B_{e_{\max}-1}$  linear unabhängig (nach Proposition 30) und  $\sum_{e=1}^{e_{\max}-1} \sum_{i=1}^{z_e} a_{e,i} b_{e,i} \in \text{Kern}(p^{e_{\max}-1}(\phi))$ , dass

$$a_{e_{\max},1} = \dots = a_{e_{\max},z_{e_{\max}}} = 0.$$

Analog folgert man  $a_{e_{\max}-1,1} = \dots = a_{e_{\max}-1,z_{e_{\max}-1}} = 0$  usw.  $\square$

Damit ist bewiesen, dass die Basisvektoren zu einem Polynom  $p \in E$  linear unabhängig sind.

**Proposition 32.** *Nach Durchführen des Algorithmus sind die Vektoren in  $B$  linear unabhängig.*

*Beweis.* Sei  $E = \{p_1, \dots, p_r\}$ . Nach Konstruktion von  $B$  gibt es  $e_{\max,1}, \dots, e_{\max,r} \in \mathbb{N}$ , so dass für jeden Vektor  $b \in B$  ein  $i \in \{0, \dots, r\}$  existiert mit  $p_i^{e_{\max,i}} \cdot b = 0$ . Es reicht, noch

$$\sum_{i=1}^r \text{Kern}(p_i^{e_{\max,i}}(\phi)) = \bigoplus_{i=1}^r \text{Kern}(p_i^{e_{\max,i}}(\phi)) \quad (12)$$

zu zeigen. Die Polynome  $p_1, \dots, p_r$  sind irreduzibel und deswegen paarweise teilerfremd. Somit sind auch  $p_1^{e_{\max,1}}, \dots, p_r^{e_{\max,r}}$  paarweise teilerfremd und (12) folgt aus Lemma 19.  $\square$

**Proposition 33.**  *$B$  ist eine verallgemeinerte Jordanbasis.*

*Beweis.* Gemäß Konstruktion enthält  $B$  genau so viele Vektoren wie eine verallgemeinerte Jordanbasis und ist deswegen selbst eine Basis. Durch die Wahl der Vektoren ist die Darstellungsmatrix von  $\phi$  bezüglich  $B$  in allgemeiner Normalform.  $\square$

## 8 Implementierung in Maple

Über  $\mathbb{C}$  ist die allgemeine Normalform stets gleich der Jordanschen Normalform und kann mit einer Bibliotheksfunktion der verwendeten Maple-Version (Maple 9 unter Windows XP, AMD Athlon XP 2600+ (1.92 GHz), 512 MB RAM) berechnet werden; allerdings stehen dann die Einsen in den Jordankästchen per Konvention über der Diagonale. Die hier angegebene Funktion „GeneralizedJordan“ bestimmt eine verallgemeinerte Jordanbasis über  $\mathbb{R}$  und verwendet das Paket „LinearAlgebra“ zum Umgang mit Matrizen.

```
# construct a generalized Jordan basis;
# return value 'S' is base change matrix, ie S^(-1) * A * S has generalized >>
jordan form
GeneralizedJordan := proc(A::Matrix)
local i, j, k, n, charPoly, E, p, D, e, B, c, e_max, b, S;
    n := RowDimension(A);
    S := Matrix(n, 0);
```

```

# find irreducible polynomials in charateristic polynomial
charPoly := factor(CharacteristicPolynomial(A, 'X'));
if type(charPoly, '+') then
  if degree(charPoly) > 2 then error "factorization of characteristic >>
polynomial failed" end if;
  E := {charPoly};
elif type(charPoly, '^') then
  E := {op(1, charPoly)};
else
  E := {seq('if'(type(op(i, charPoly), '^'), op(1, op(i, charPoly))), >>
op(i, charPoly)), i=1..nops(charPoly))};
end if;

for p in E do
  B[0] := NullSpace(IdentityMatrix(n));
  B[1] := NullSpace(subs(X=A, p));
  B[2] := NullSpace(subs(X=A, p^2));
  e := 1;
  while nops(B[e]) <> nops(B[e-1]) do # while we haven't reached e_max+1
    D[e] := {};
    c[e] := 2*nops(B[e]) - nops(B[e-1]) - nops(B[e+1]);
    e := e+1;
    B[e+1] := NullSpace(subs(X=A, p^(e+1)));
  end do;
  e_max := e-1;

  for e from e_max to 1 by -1 do
    for i from 1 to c[e]/degree(p) do
      for b in B[e] do
        if nops(Basis(B[e-1] union D[e] union {b})) = >>
nops(B[e-1])+nops(D[e])+1 then break; end if;
      end do;
      for j from e to 1 by -1 do
        for k from 0 to degree(p)-1 do
          S := Matrix([S, Multiply(A^k, b)]);
          D[j] := D[j] union {Multiply(A^k, b)};
        end do;
        b := Multiply(subs(X=A, p), b);
      end do;
    end do;
  end do;
end do;
S;
end proc:

```

Zur Demonstration die Beispielmatrix von oben:

```

A := Matrix([[0, 2, 1, 0], [1, 1, 0, 1], [-1, 1, 4, 3], [-1, -4, -1, -1]]);
factor(CharacteristicPolynomial(A, 'X'));

```

$$A := \begin{bmatrix} 0 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 4 & 3 \\ -1 & -4 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$(X^2 + 1)(X - 2)^2$$

```
S := GeneralizedJordan(A);
eval(Multiply(S^(-1), Multiply(A, S)));
```

$$S := \begin{bmatrix} -1 & 2 & -1/2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1/2 \\ 0 & 4 & -1 & -1/2 \\ 1 & -2 & 1 & 1/2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Der Aufruf `GeneralizedJordan(A)` benötigt etwa 0.2s.

Die Funktion liefert die Jordansche Normalform, falls sie existiert:

```
A := Matrix([[4, 0, 0, -1, 0, 0], [1, 4, 0, 1, 0, 0], [6, 1, 4, -4, -1, -2],
[0, 0, 0, 3, 0, 0], [8, 1, 3, -5, 0, -6], [-4, -1, -1, 2, 1, 5]]);
factor(CharacteristicPolynomial(A, 'X'));
```

$$A := \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 6 & 1 & 4 & -4 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 8 & 1 & 3 & -5 & 0 & -6 \\ -4 & -1 & -1 & 2 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

$$(X - 4)^2(X - 3)^4$$

```
S := GeneralizedJordan(A):
eval(Multiply(S^(-1), Multiply(A, S)));
```

$$\begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

## 9 Zusammenhang zwischen JNF über $\mathbb{C}$ und ANF über $\mathbb{R}$

Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  in allgemeiner Normalform und  $\phi \in \text{End}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}^n)$  durch  $A$  gegeben.  $A$  definiert auch einen Endomorphismus  $\phi' \in \text{End}_{\mathbb{C}}(\mathbb{C}^n)$ . Wir wollen untersuchen, wie sich die Jordansche Normalform  $A'$  von  $\phi'$  aus  $A$  ablesen lässt.

Sei  $f = \sum_{i=0}^d a_i X^i \in \mathbb{R}[X]$  und  $\lambda \in \mathbb{C}$  eine Nullstelle von  $f$ . Dann ist auch  $\bar{\lambda}$  Nullstelle, denn

$$f(\bar{\lambda}) = \sum_{i=0}^d a_i \bar{\lambda}^i \stackrel{a_i \in \mathbb{R}}{=} \overline{\sum_{i=0}^d a_i \lambda^i} = \bar{0} = 0.$$

Über  $\mathbb{R}$  haben die irreduziblen Polynome höchstens Grad 2. Ist  $p \in \mathbb{R}[X]$  ein irreduzibles, normiertes Polynom vom Grad 2, dann besitzt  $p$  eine Nullstelle  $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$ , und es ist auch  $\bar{\lambda}$  Nullstelle. Also

$$p = (X - \lambda)(X - \bar{\lambda}) = X^2 - (\lambda + \bar{\lambda})X + |\lambda|^2.$$

Die zugehörige Begleitmatrix ist

$$L(p) = \begin{pmatrix} 0 & -|\lambda|^2 \\ 1 & \lambda + \bar{\lambda} \end{pmatrix}.$$

**Korollar 34.** Beim Übergang von  $A$  nach  $A'$  wird ein verallgemeinertes Jordan-Kästchen zu  $p$  mit  $e$  Begleitmatrizen

$$\begin{array}{ccccccc} 0 & -|\lambda|^2 & & & & & \\ 1 & \lambda + \bar{\lambda} & & & & & \\ & & 1 & \ddots & & & \\ & & & \ddots & \ddots & & \\ & & & & \ddots & \ddots & \\ & & & & & 1 & 0 & -|\lambda|^2 \\ & & & & & & 1 & \lambda + \bar{\lambda} \end{array}$$

ersetzt durch ein Jordankästchen zu  $\lambda$  und ein Jordankästchen zu  $\bar{\lambda}$ , jeweils mit Länge  $e$ :

$$\begin{array}{cccc} \lambda & & & \\ 1 & \lambda & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & 1 & \lambda \end{array} \quad \begin{array}{ccc} \bar{\lambda} & & \\ 1 & \bar{\lambda} & \\ & \ddots & \ddots \\ & & 1 & \bar{\lambda} \end{array}$$

Die Jordan-Kästchen in  $A$  zu den irreduziblen Polynomen von Grad 1 bleiben gleich.

Zum Beweis werden wir folgende, durch den Chinesischen Restsatz begründete Isomorphie ausnutzen:

$$\mathbb{C}[X]/(p^e) \cong \mathbb{C}[X]/((X - \lambda)^e) \oplus \mathbb{C}[X]/((X - \bar{\lambda})^e), \quad e \in \mathbb{N}. \quad (13)$$

Für  $f = \sum_{i=0}^d a_i X^i \in \mathbb{C}[X]$  setzen wir

$$\operatorname{Re} f := \sum_{i=0}^d \operatorname{Re}(a_i) X^i,$$

$$\operatorname{Im} f := \sum_{i=0}^d \operatorname{Im}(a_i) X^i.$$

Sei nun allgemein  $p \in \mathbb{R}[X]$  ein über  $\mathbb{R}$  irreduzibles Polynom,  $e \in \mathbb{N}$  und  $f + (p^e) \in \mathbb{C}[X]/(p^e)$ . Dann ist

$$\begin{aligned} \operatorname{Re}(f + (p^e)) &:= \operatorname{Re}(f) + (p^e), \\ \operatorname{Im}(f + (p^e)) &:= \operatorname{Im}(f) + (p^e) \end{aligned}$$

wohldefiniert, denn sei  $g + (p^e) \in \mathbb{C}[X]/(p^e)$  mit  $f + (p^e) = g + (p^e)$ , also  $f - g = h \cdot p$  für ein  $h \in \mathbb{C}[X]$ . Aus

$$\operatorname{Re}(f) - \operatorname{Re}(g) = \operatorname{Re}(f - g) = \operatorname{Re}(h \cdot p) \stackrel{p \in \mathbb{R}[X]}{=} \operatorname{Re}(h) \cdot p$$

folgt  $\operatorname{Re}(f) + (p^e) = \operatorname{Re}(g) + (p^e)$ . Die Wohldefiniertheit von  $\operatorname{Im}(f + (p^e))$  völlig analog.

$\mathbb{R}^n$  wird durch  $\phi$  zu einem  $\mathbb{R}[X]$ -Modul; als Spezialfall von (3) haben wir

$$\mathbb{R}^n \cong \mathbb{R}[X]/(p_1^{e_1}) \oplus \cdots \oplus \mathbb{R}[X]/(p_m^{e_m}) =: W.$$

Sei wieder  $\psi : W \rightarrow \mathbb{R}^n$  ein Isomorphismus.  $\mathbb{C}^n$  wird durch  $\phi'$  zu einem  $\mathbb{C}[X]$ -Modul und ist isomorph zu

$$W'_0 := \mathbb{C}[X]/(p_1^{e_1}) \oplus \cdots \oplus \mathbb{C}[X]/(p_m^{e_m}),$$

denn es ist

$$\psi' : W'_0 \rightarrow \mathbb{C}^n, w \mapsto \psi(\operatorname{Re} w) + i\psi(\operatorname{Im} w)$$

eine  $\mathbb{C}[X]$ -lineare, injektive Abbildung und damit aus Dimensionsgründen ein Isomorphismus; hierbei gilt  $\operatorname{Re} w, \operatorname{Im} w$  komponentenweise. ( $\psi'$  ist offenbar additiv, und  $\forall r \in \mathbb{R}$  gilt zunächst  $\psi'(rw) = r\psi'(w)$ ;  $\psi'(iw) = \psi(\operatorname{Re}(iw)) + i\psi(\operatorname{Im}(iw)) = -\psi(\operatorname{Im} w) + i\psi(\operatorname{Re} w) = i\psi'(w)$ , also wegen der Additivität  $\psi'(cw) = c\psi'(w) \forall c \in \mathbb{C}$ . Weiter  $\psi'(X \cdot w) = X \cdot \psi'(w)$ , da  $\phi$   $\mathbb{R}[X]$ -linear. Insgesamt folgt die Linearität. Die Injektivität ist klar wegen  $\psi$  isomorph.)

Für jedes Polynom  $p_i$  mit Grad 2 ersetzen wir  $\mathbb{C}[X]/(p_i^{e_i})$  in  $W'_0$  mit Hilfe von (13) und erhalten einen zu  $W'_0$  isomorphen  $\mathbb{C}[X]$ -Modul  $W'$ . Somit auch  $\mathbb{C}^n \cong W'$ , und wie im Existenzbeweis können wir eine Jordanbasis konstruieren. Aus der Gestalt von  $W'$  folgt Korollar 34.

Wegen der Eindeutigkeit von allgemeiner und Jordanscher Normalform lässt sich umgekehrt auch aus der Jordanschen Normalform einer Matrix  $\tilde{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  über  $\mathbb{C}$  auf die allgemeine Normalform über  $\mathbb{R}$  schließen.